

Theorie des MCLP

Sei $C \in \mathbb{R}^{Q \times n}$, $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$, $m \leq n$, sodass $\text{Rang}(A) = m$, $b \in \mathbb{R}^m$ und $x \in \mathbb{R}^n$

Das multikriterielle lineare Optimierungsproblem:

$$\begin{array}{ll} \min & Cx \\ \text{u.d.Nb.} & \\ & Ax = b \\ & x_i \geq 0, \forall i = 1, 2, \dots, n \end{array} \quad (\text{MCLP})$$

$X := \{x \in \mathbb{R}_+^n : Ax = b\}$ ist die Menge der zulässigen Lösungen des MCLP.

$\forall \lambda \in \text{int}(\mathbb{R}_+^Q)$ sei $LP(\lambda)$ folgendes Minimierungsproblem: $\min_{x \in X} \lambda^t Cx$.

Definition 1 Eine nicht singuläre $m \times m$ Submatrix B von A ist eine **Basis**.

A wird in Basis und nicht-Basis geteilt $A = (B|N)$, wobei N für nicht-Basis steht.

Jeden $x \in X$ teilt man in den Basis und nicht-Basis Teil: $(x_B|x_N)$.

Auch C wird in Basis und nicht-Basis geteilt : $C = (C_B|C_N)$.

Ein $x_B \in X$, sodass $x_B = B^{-1} * (b - Nx_N)$ heißt (zulässige) **Basis Lösung**.

Wenn x_B eine optimale Basis Lösung eines LPs ist, dann heißt die dazugehörige **Basis B optimal**.

Die **Basis B** eines MCLPs heißt **effizient** wenn ein $\exists \lambda \in \text{int}(\mathbb{R}_+^Q)$, sodass B eine optimale Basis für $LP(\lambda)$ ist.

Für eine Basis Lösung gilt:

$$\begin{aligned} (C_B^t | C_N^t)(x_B | x_N) &= C_B^t x_B + C_N^t x_N = C_B B^{-1}(b - N x_N) + C_N x_N \\ &= C_B B^{-1} b + (C_N - C_B B^{-1} N) x_N \end{aligned}$$

$\bar{C} = C_N - C_B B^{-1} A = (\bar{C}_B | \bar{C}_N)$ heißt **reduzierte Kostenmatrix**. Sei $R := \bar{C}_N$.

Lemma 1 Falls $X_{Par} \neq \emptyset$, dann besitzt X einen Pareto optimalen Extrempunkt.

Lemma 2 1) Sei B eine effiziente Basis des MCLP und x_B der durch B definierte Extrempunkt von X . Dann gilt $x \in X_{Par}$.

2) Sei $x \in X_{Par}$ ein Extrempunkt von X . Es existiert eine effiziente Basis B sodass $x = X_B$.

Definition 2 Zwei Basen \bar{B} und \hat{B} heißen adjazent wenn \bar{B} (\hat{B}) aus \hat{B} (\bar{B}) durch einen einzigen Pivotschritt erhalten wird.

Definition 3 Sei B eine effiziente Basis. x_j heißt effiziente nicht-Basis Variable in B , wenn ein $\exists \lambda \in \text{int}(\mathbb{R}_+^Q)$, sodass $\lambda^t R \geq 0$ und $\lambda^t r_j = 0$, wobei r_j die j -te Spalte von R ist.

Sei B eine effiziente Basis und x_j eine effiziente nicht-Basis Variable in B . Ein zulässiger Pivotschritt mit x_j als werdende Basis Variable heißt effizienter Pivot bzgl. B und x_j .

Lemma 3 Sei B eine effiziente Basis und x_j eine effiziente nicht-Basis Variable für B . Jeder effiziente Pivotschritt bzgl. B und x_j führt zu einer adjazenten effizienten Basis \hat{B} .

Theorem 1 (Überprüfung der Effizienz einer nicht-Basis Variable x_j , Evans und Steuer 1973)

Sei $e = (1, 1, \dots, 1)^t \in \mathbb{R}^Q$ und I die Einheitsmatrix in \mathbb{R}^Q . Sei B eine effiziente Basis und x_j eine nicht-Basis Variable. Alle zulässigen Pivots mit x_j als werdende Basis Variable sind effizient dann und nur dann wenn das untenstehende LP einen optimalen Wert von 0 hat.

$$\begin{array}{ll}
 \max & e^t v \\
 \text{u.d.NB.} & \\
 & Ry - r_j \delta + Iv = 0 \quad (SP) \\
 & y \geq 0 \\
 & \delta \geq 0 \\
 & v \geq 0
 \end{array}$$

Falls SP unbeschränkt dann ist x_j eine ineffiziente nicht-Basis Variable. Falls SP beschränkt, dann hat es den Wert 0 und x_j ist eine effiziente nicht-Basis Variable.

Definition 4 Zwei effiziente Basen \bar{B} und \hat{B} heißen zusammenhängend wenn \bar{B} (\hat{B}) aus \hat{B} (\bar{B}) durch einer Serie von effizienten Pivotschritten zu erhalten ist.

Theorem 2 (Steuer 1985)

Alle effizienten Basen sind zusammenhängend.

Geometrie des MCLP

Definition 5 Sei F eine Facette von X . F heißt Pareto Facette wenn $X \subseteq X_{Par}$. F heißt maximale Pareto Facette wenn es keine Pareto Facette F' einer höheren Dimension gibt, sodass $F \subset F'$.

Lemma 4 Falls $\exists \lambda \in \text{int}(\mathbb{R}_+^Q)$, sodass $\lambda^t Cx = \text{Konstante} \forall x \in X$, dann gilt $X_{Par} = X$. Sonst gilt $X_{Par} \subset \cup_{t=1}^T F_t$ wobei $\{F_t: t = 1, 2, \dots, T\}$ die Menge aller eigentlichen Facetten von X und T die Anzahl solcher Facetten ist.

Theorem 3 Eine Facette $F \subset X$ ist eine Pareto Facette dann und nur dann wenn $\exists x_0 \in X_{Par}$, sodass $x_0 \in \text{relInt}(F)$.

Theorem 4 X_{Par} ist zusammenhängend und somit ist auch Y_{eff} zusammenhängend.

Ein multikriterieller Simplex Algorithmus

Es können drei Fälle auftreten:

1. MCLP ist unzulässig, d.h. $X = \{x \in \mathbb{R}_+^n : AX = b\} = \emptyset$.
2. $X \neq \emptyset$ aber $X_{Par} = \emptyset$.
3. $X_{Par} \neq \emptyset$

Der Algorithmus behandelt die 3 Fälle in 3 Phasen.

Phase I: Bestimme einen ersten Extrempunkt (d.h. eine zulässige Basis) von X oder terminiere mit $X = \emptyset$. Zielfunktion irrelevant in dieser Phase. Phase I des Simplex Algorithmus für herkömmliche LPs kann verwendet werden.

Phase II: Bestimme einen Pareto optimalen Extrempunkt (i.e. eine effiziente Basis) oder terminiere mit $X_{Par} = \emptyset$.

Phase III: Pivottiere entlang effizienten Basen um alle Pareto optimalen Extrempunkte bzw. extremen Strahlen zu bekommen.

Phase II

Annahme: $X \neq \emptyset$. $\exists x^o \in X$, x^o nicht unbedingt Pareto optimal.

Schritt 1: Löse untenstehendes LP um zu bestimmen ob $X_{Par} = \emptyset$.

$$\begin{array}{ll} \max & e^t y \\ \text{u.d.Nb.} & \\ & AX = b \\ & Cx + Iy = Cx^o \\ & x, y \geq 0 \end{array} \quad (\text{P})$$

P unbeschränkt $\implies X_{Par} = \emptyset$ (aus Benson, Satz 5.24)

P beschränkt \implies P besitzt eine optimale Lösung $(x^*, y^*) \implies x^* \in X_{Par}$ (aus Satz 5.23.) I.A. ist x^* kein Extrempunkt des MCLP.

Sei (u^*, w^*) eine optimale Lösung des dualen Problems D von P:

$$\begin{array}{ll} \min & u^t b + w^t Cx^o \\ \text{u.d.Nb.} & \\ & u^t A + w^t C \geq 0 \\ & w \geq 0 \end{array} \quad (\text{D})$$

mit $u^t b + w^t Cx^o = e^t y^*$ (siehe auch Lemma 5.7.1).

u^* ist eine optimale Lösung für P2:

$$\begin{array}{ll} \min & u^t b \\ \text{u.d.Nb.} & \\ & u^t A \geq w^{*t} C \end{array} \quad (\text{P2})$$

Das duale Problem D2 von P2 ist

$$\begin{array}{ll} \max & w^{*t} C x \\ \text{u.d.Nb.} & \\ & Ax = b \\ & x \geq 0 \end{array}$$

und besitzt eine optimale Lösung, die ein Pareto optimaler Extrempunkt für MCLP ist (aus Isermann, Satz 5.7.3).

Notation für den mutikriteriellen Simplex Algorithmus:

LB - Liste von zu behandelnden Basen

LPX - Liste von Pareto optimalen Extrempunkten

LPU - Liste von Pareto optimalen extremen Strahlen

Ein extremer Strahl des Polyeders X wird durch den Extrempunkt x_B wovon der Strahl ausgeht und die Richtung r^j charakterisiert.

Ein multikriterieller Simplex Algorithmus

Initialisierung: $LB := \emptyset; LPX := \emptyset; LPU := \emptyset$

Schritt 1a: Löse das LP $\min\{e^t \hat{x} : Ax + I\hat{x} = b, x \geq 0, \hat{x} \geq 0\}$.

Schritt 1b: Wenn das LP aus Schritt 1a unbeschränkt oder sein optimaler Wert ungleich 0 ist, dann STOP. $X = \emptyset$. Sonst gehe zu Schritt 2 mit einer zulässigen Lösung x^o des obigen LPs.

Schritt 2a: Löse das LP $\min\{u^t b + w^t C x^o : u^t A + w^t C \geq 0, w \geq 0\}$.

Schritt 2b: Wenn das LP aus Schritt 2a unbeschränkt ist, dann STOP: $X_{Par} = \emptyset$. Sonst sei (u^*, w^*) eine optimale Lösung des obigen LPs. Gehe zu Schritt 2c.

Schritt 2c: Löse das LP $\min\{w^{*t} C x : Ax = b, x \geq 0\}$. Füge die gefundene optimale Basis und den dazugehörigen optimalen Extrempunkt bzw. extremen Strahl der Liste LB bzw. LPX bzw. LPU hinzu. Gehe zu Schritt 3.

Schritt 3a: Falls $LB = \emptyset$, dann STOP: Alle Pareto optimalen Extrempunkte und alle Pareto optimalen extremen Strahlen wurden gefunden. Sonst wähle ein Basis B aus LB , entferne B aus LB , und gehe zu Schritt 3b.

Schritt 3b: Für alle Variablen x_j , die nicht-Basis Variablen für die Basis B sind, löse folgendes LP

$$\max\{e^t v: Ry - r^j \delta + Iv = 0; y, \delta, v \geq 0\}$$

Wenn dieses LP eine optimale Lösung besitzt dann führe folgende Schritte durch.

Für alle zulässigen Pivots mit werdende Basis Variable x_j

- pivotiere
- Falls die resultierende adjazente, effiziente Basis neu ist, dann füge diese in LB hinzu.
- Falls der dazugehörige Extrempunkt neu ist, dann füge diesen in LPX hinzu
- Falls die Pivotspalte ausschließlich negative Einträge beinhaltet, dann füge den dazugehörigen von x_B ausgehenden Pareto optimalen extremen Strahl in LPU hinzu

Gehe zu Schritt 3a.